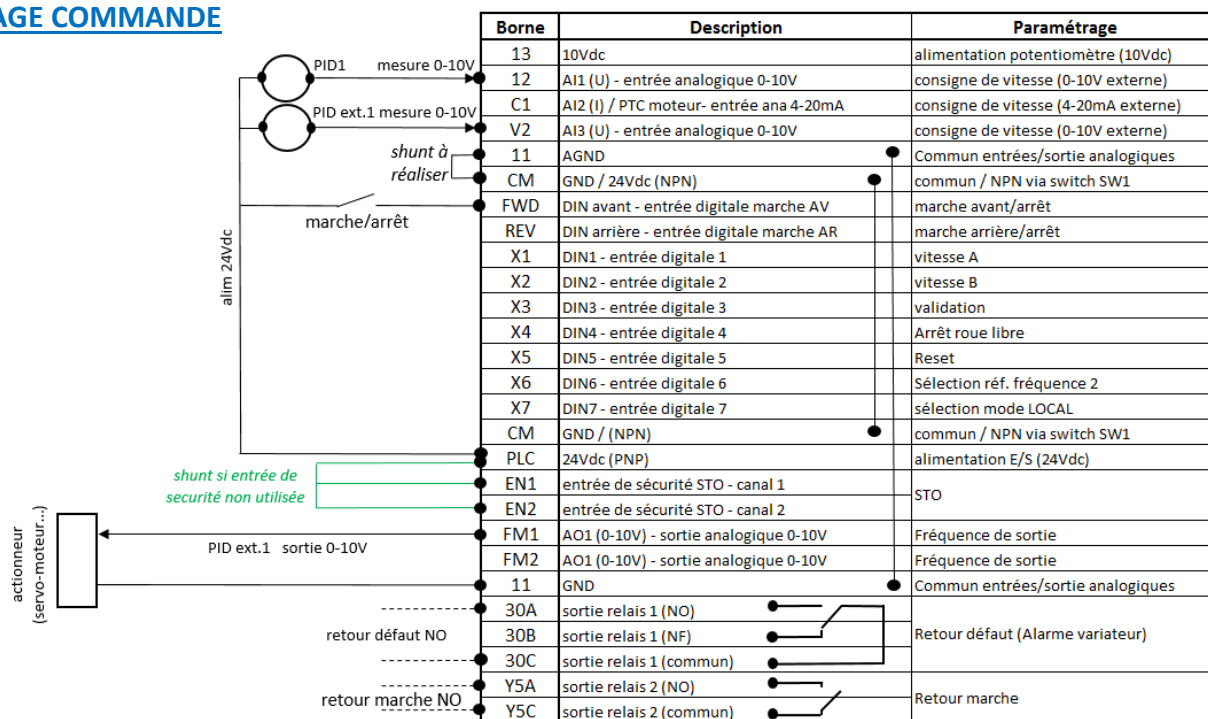




Régulation PID1 + régulation PID1 externe

PREMIUM drives AQUA

CABLAGE COMMANDE



PARAMETRAGE

Etapes	Menu	Paramètres	Descriptions	Réglages proposés	Modifications
Menu Start-up					
1	>	Application	Paramétrage PID (appui STOP + UP)	51 : Usage PU1	
2	>	Language	choix de la langue	3 : French	
Menu Fonction / Réglages					
3	F	F03	Fréquence maxi	~ 50Hz	
4		F07	Temps d'accélération	~ 20 sec	
5		F08	Temps de décélération	~ 100 sec	
6		F11	Niveau de protection thermique	~ A (ln x 1,1)	
7		F14	Redémarrage après micro-coupures	3 : Continue	
8		F15	Déblocage Fréquence maxi	~ 50Hz	
9	E	F16	Fréquence mini (débit mini nécessaire)	~ 35Hz	
10		F31	Borne FM1 : Fonction PID ext1	65 : sortie PID ext1	
11		E07	PID ext 1 activé via DIN7 NF	1201	
12		E24	Bornes Y5A/Y5C : Fonction retour marche	0 : RUN	
13		E61	Borne 12 : Fonction retour PID 1	5 : retour PID1	
14		E62	Borne C1 : Fonction aucune action	0 : None	
15	C	E63	Borne V2 : Fonction retour PID ext1	42 : retour PID ext1	
16		C58	Borne 12 : Unité mesure PID 1	40 : Pa	
17		C59	Borne 12 : Echelle maxi sonde PID 1	~ 5000 Pa	
18		C60	Borne 12 : Echelle mini sonde PID ext 1	~ 0 Pa	
19		C70	Borne V2 : Unité mesure PID ext1	40 : Pa	
20		C71	Borne V2 : Echelle maxi sonde PID ext1	~ 5000 Pa	
21	P	C72	Borne V2 : Echelle mini sonde PID ext1	~ 0 Pa	
22		P01	Nombre de pôles moteur	~ pôles	
23		P02	Puissance moteur	~ kW	
24		P03	Courant nominal moteur (ln plaqué moteur)	~ A	
25		H09	Mode de marche = reprise à la volée	2 : Always	
26		H11	Mode d'arrêt = roue libre	1 : Coast	
30	J1	J1 10	Gain Proportionnel PID	~ 1,500	
31		J1 11	Temps d'Intégration PID	~ 2 sec	
32		J1 49	Fonction veille = désactivée	0 : OFF (désactivé)	
33		J5 01	PID ext 1 activé (sens normal+RUN+DIN)	31	
37		J5 10	Gain Proportionnel PID ext.	~ 1,500	
38		J5 11	Temps d'Intégration PID ext.	~ 2 sec	
39	J5	J5 14	Bande morte (ARW)	~ 100 Pa	
40		PID SV-F	Consigne PID1	~ 2500 Pa	
41	SET, ▲, +/-	Ext PID1 SV-F	Consigne PIDext1	~ 2500 Pa	

NAVIGATION

Modification des consignes PID



PID SV-F : consigne PID 1
Ext PID1 SV-F : consigne PID1 externe



Lecture des régulateurs PID



PID 1 : PID 1
Ext PID1 : PID 1 externe





Fonctions UTILES

PREMIUM drives AQUA

Retour aux paramètres usine



"clac" STOP + ▲ pour défileur

Diminuer les bruits de sifflement moteur

Fréquence de découpage F26 = ~kHz (augmenter la valeur jusqu'au niveau sonore acceptable)

Verrouiller les paramètres

Verrouillage sans mot de passe : F00 = (appuyer STOP + ▲) 0: Désactivé / 1: paramètres / 2: consigne / 3: paramètres + consigne

Verrouillage avec mot de passe : PRG > 5. Préférence > 2. Mot de passe > 4. Modif Mot de passe 1 = « 0000 » (à valider 2 fois)

Verrouiller le sens de rotation (exemple pour une pompe, un compresseur)

Verrouiller le sens de rotation H08 = 1 : ○ REV (sens inverse interdit)

Désactivation de la touche "LOC/REM"



PARAMETRAGE

U00 = 1
U66 = 13
U67 = 1054
U69 = 0.50
U77 = 14
U87 = 35



En standard, la touche "LOC/REM" permet de rester maintenu 3...4 secondes de passer en mode LOCAL (consigne clavier en Hz et marche/arrêt clavier).
La désactivation de cette touche vous garantira que personne ne sera capable de forcer une commande clavier.

Inverser le sens de rotation moteur

Fonction de la borne FWD E98 = 99 : REV (inversé) > ou inverser 2 phases en sortie de variateur (préconisé)

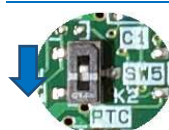
Fonction de la borne REV E99 = 100 : Non

Sonde de température moteur : PTC

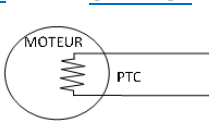
PARAMETRAGE

H26 = 1
(entrée activée en défaut PTC)
H27 = 1,35V
(seuil PTC standard : RPTC=4000Ω)

SWITCH A ACTIVER



CABLAGE



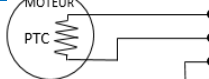
Borne	Description	Paramétrage
13	10Vdc	alimentation potentiomètre (10Vdc)
12	A11 (U) - entrée analogique 0-10V	consigne de vitesse (0-10V externe)
C1	A12 (I) / PTC moteur- entrée ana 4-20mA	consigne de vitesse (4-20mA externe)
V2	A13 (U) - entrée analogique 0-10V	consigne de vitesse (0-10V externe)
11	GND	Commun entrées/sortie analogiques
FWD	DIN avant - entrée digitale marche AV	marche avant/arrêt

Sonde de température moteur : PTC (lorsque la borne C1 est déjà utilisée par un 4-20mA)

PARAMETRAGE

E06 = 9 (THR)
(entrée X6 en Alarme externe)

CABLAGE



Borne	Description	Paramétrage
13	10Vdc	alimentation potentiomètre (10Vdc)
X6	DIN3 - entrée digitale 3	Alarme Externe
11	AGND	Commun entrées/sortie analogiques
CM	24Vdc (alim. Entrées digitales)	alimentation DIN (24Vdc)

Sonde de température moteur : PTO

PARAMETRAGE

E06 = 9 (THR)
(entrée X6 en Alarme externe – logique NF)

CABLAGE

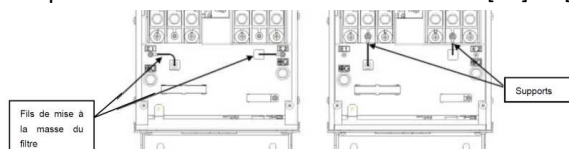
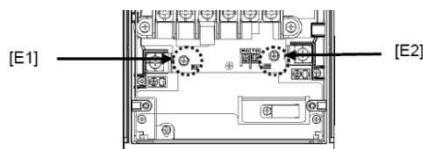


Borne	Description	Paramétrage
X6	DIN6 - entrée digitale 6	Alarme Externe
X7	DIN7 - entrée digitale 7	sélection mode LOCAL
PLC	24Vdc	alimentation E/S (24Vdc)

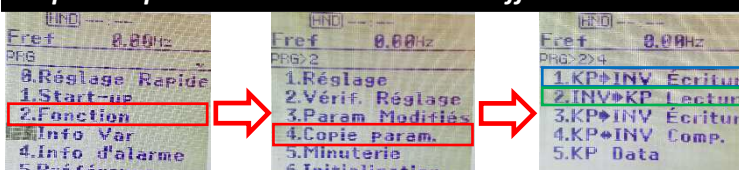
Déconnection filtre CEM (régime IT, disjonction non souhaitée d'une protection amont...)

0,75 à 37kW (retirer les 2 vis E1 & E2)

45 à 90kW (Raccorder les fils de mise à la masse du filtre aux supports mis à disposition en réutilisant les vis des bornes [E1] et [E2])



Copie des paramètres variateur dans l'afficheur



COLLER les paramètres sauvegardés dans afficheurs vers un variateur
COPIER les paramètres du variateur dans l'afficheur

Marche forcée

Fonction borne X1 E01 = 134 : FMS (marche forcée)

Délais d'attente H1 17 = 0,5 sec.

Fréquence marche forcée H1 18 = ~40 Hz

Sens marche forcée H1 19 = 2 : FWD (marche avant)

marche forcée

Borne	Description	Paramétrage
FWD	DIN avant - entrée digitale marche AV	marche avant/arrêt
REV	DIN arrière - entrée digitale marche AR	marche arrière/arrêt
X1	DIN1 - entrée digitale 1	marche forcée
PLC	24Vdc (PNP)	alimentation E/S (24Vdc)