



CENTRALE D'ASPIRATION (PID1)

PREMIUM drives AQUA

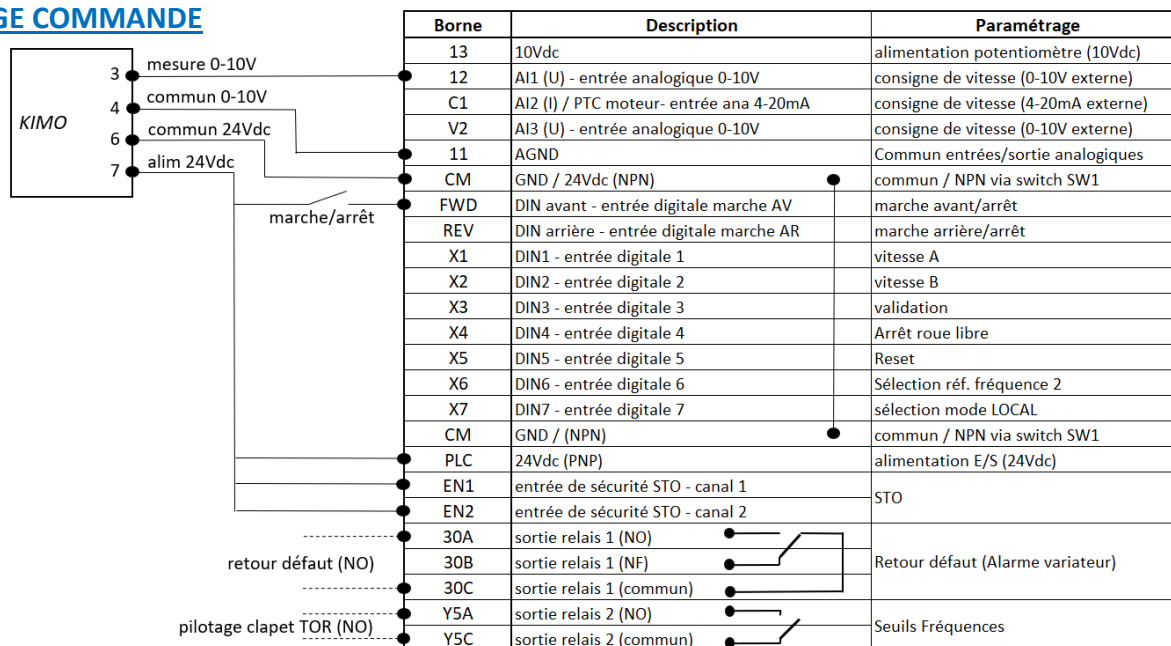
INSTALLATION

Référence FRN□□□AQ1L-4E	0,75	1,5	2,2	3,7	5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
Tension (V)	400															
Puissance moteur (kW)	0,75	1,5	2,2	4,0	5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
Intensité nominale (A)	2,5	4,1	5,5	9,0	13,5	18,5	24,4	32	39	45	60	75	91	112	150	176
Calibre fusible gG / Disjoncteur C (A)	4	6	8	16	16	20	32	40	50	50	80	80	100	125	160	200
Dissipation thermique (W)	50	65	85	135	185	260	345	440	455	600	800	910	1000	1050	1300	1850
Débit ventilateur d'armoire (m³/h)	50	50	50	50	50	80	80	80	190	190	190	190	200	200	350	350
Longueur max de câble moteur* (m)	50								100							

* - il est recommandé d'installer un câble moteur blindé pour respecter les règles de l'art CEM (raccordement du blindage côté variateur & moteur)

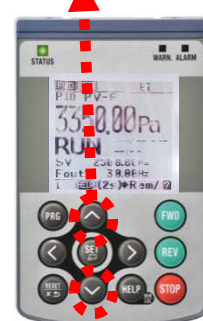
- au-delà de la distance max. préconisée, il est recommandé d'installer un filtre de sortie variateur

CABLAGE COMMANDE



PARAMETRAGE

Etapas	Menu	Paramètres	Descriptions	Réglages proposés	Modifications
Menu Start-up					
1	>	Language	Choix de la langue	3 : French	
Menu Fonction / Réglages					
2	F Fondamentaux	F02	Méthode d'opération/origine RUN/STOP	1 : E/S	
3		F03	Fréquence maxi	~ 50Hz	
4		F07	Temps d'accélération	~ 30 sec	
5		F08	Temps de décélération	~ 100 sec	
6		F11	Niveau de protection thermique	~ A (In moteur x 1,1)	
7		F14	Redémarrage auto sur micro-coupure	3 : Continue	
8		F16	Fréquence mini (débit mini nécessaire)	~ 30Hz	
9	E Extension	F26	Fréquence de découpage (bruit moteur)	~ 3kHz	
10		F37	Type de charge / courbe U/f	0 : variable	
11		E24	RO2 (bornes Y5A/Y5C) Retour marche	2 : FDT	
12	C Contrôle	E31	Seuil de fréquence fermeture clapet	~ 48Hz	
13		E32	Hystérésis seuil de fréquence	~ 25Hz	
14	P Moteur	E61	AI1 (borne 12) Fonction retour PID 1	5 : retour PID1	
15		C58	AI1 (borne 12) Unité mesure PID 1	40 : Pa	
16	H Haute perm.	C59	AI1 (borne 12) Echelle maxi sonde PID 1	~ 5000 Pa	
17		P01	Nombre de pôles moteur	~ pôles	
18	J1 PID1	P02	Puissance moteur	~ kW	
19		P03	Courant nominal moteur (In moteur)	~ A	
20	K Clavier	H09	Mode de marche	2 : Reprise au vol	
21		H11	Mode d'arrêt	1 : Roue libre	
22	J1 PID1	J1 01	Activation régulateur PID 1	1 : normal	
23		J1 10	Gain Proportionnel PID	~ 1,500	
24	K Clavier	J1 11	Temps d'intégration PID	~ 2 sec	
25		J1 13	Filtre retour PID / entrée analogique	~ 2 sec	
26	K Clavier	K10	Supervision principale (lecture sonde)	51 : PV	
27		K16	Sous moniteur 1 (consigne PID1)	50 : SV	
28	Clavier	K17	Sous moniteur 2 (Fréquence moteur)	1 : Fout 1	
29		Clavier	Consigne SV	Consigne de pression au clavier	Touche ▲, +/-



Le point de consigne est d'usine réglé à 0 Pa ; pensez à rentrer votre consigne PID1



Fonctions UTILES

PREMIUM drives AQUA

Retour aux paramètres usine



Diminuer les bruits de sifflement moteur

Fréquence de découpage F26 = ~kHz (augmenter la valeur jusqu'au niveau sonore acceptable)

Verrouiller les paramètres

Verrouillage sans mot de passe : F00 = (appuie STOP + ▲) 0: Désactivé / 1: paramètres / 2: consigne / 3: paramètres + consigne

Verrouillage avec mot de passe : PRG > 5. Préférence > 2. Mot de passe > 4. Modif Mot de passe 1 = « 0000 » (à valider 2 fois)

Verrouiller le sens de rotation (exemple pour une pompe, un compresseur)

Verrouiller le sens de rotation H08 = 1 : ○ REV (sens inverse interdit)

Désactivation de la touche "LOC/REM"



PARAMETRAGE

U00 = 1
U66 = 13
U67 = 1054
U69 = 0.50
U77 = 14
U87 = 35



En standard, la touche "LOC/REM" permet de rester maintenu 3...4 secondes de passer en mode LOCAL (consigne clavier en Hz et marche/arrêt clavier).
La désactivation de cette touche vous garantira que personne ne sera capable de forcer une commande clavier.

Inverser le sens de rotation moteur

Fonction de la borne FWD E98 = 99 : REV (inversé) > ou inverser 2 phases en sortie de variateur (préconisé)

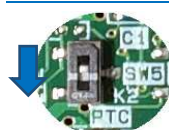
Fonction de la borne REV E99 = 100 : Non

Sonde de température moteur : PTC

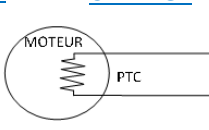
PARAMETRAGE

H26 = 1
(entrée activée en défaut PTC)
H27 = 1,35V
(seuil PTC standard : RPTC=4000Ω)

SWITCH A ACTIVER



CABLAGE



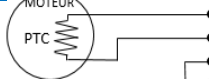
Borne	Description	Paramétrage
13	10Vdc	alimentation potentiomètre (10Vdc)
12	A11 (U) - entrée analogique 0-10V	consigne de vitesse (0-10V externe)
C1	A12 (I) / PTC moteur- entrée ana 4-20mA	consigne de vitesse (4-20mA externe)
V2	A13 (U) - entrée analogique 0-10V	consigne de vitesse (0-10V externe)
11	GND	Commun entrées/sortie analogiques
FWD	DIN avant - entrée digitale marche AV	marche avant/arrêt

Sonde de température moteur : PTC (lorsque la borne C1 est déjà utilisée par un 4-20mA)

PARAMETRAGE

E06 = 9 (THR)
(entrée X6 en Alarme externe)

CABLAGE



Borne	Description	Paramétrage
13	10Vdc	alimentation potentiomètre (10Vdc)
X6	DIN3 - entrée digitale 3	Alarme Externe
11	AGND	Commun entrées/sortie analogiques
CM	24Vdc (alim. Entrées digitales)	alimentation DIN (24Vdc)

Sonde de température moteur : PTO

PARAMETRAGE

E06 = 9 (THR)
(entrée X6 en Alarme externe – logique NF)

CABLAGE

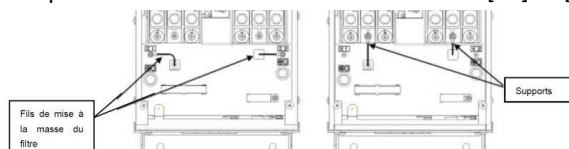
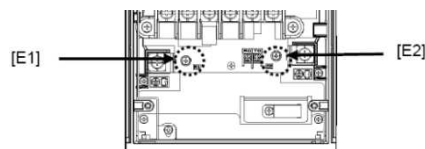


Borne	Description	Paramétrage
X6	DIN6 - entrée digitale 6	Alarme Externe
X7	DIN7 - entrée digitale 7	sélection mode LOCAL
PLC	24Vdc	alimentation E/S (24Vdc)

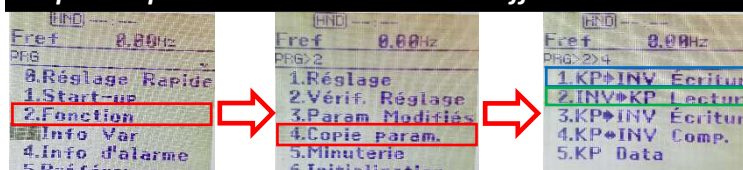
Déconnection filtre CEM (régime IT, disjonction non souhaitée d'une protection amont...)

0,75 à 37kW (retirer les 2 vis E1 & E2)

45 à 90kW (Raccorder les fils de mise à la masse du filtre aux supports mis à disposition en réutilisant les vis des bornes [E1] et [E2])



Copie des paramètres variateur dans l'afficheur



COLLER les paramètres sauvegardés dans afficheurs vers un variateur
COPIER les paramètres du variateur dans l'afficheur

Marche forcée

Fonction borne X1 E01 = 134 : FMS (marche forcée)

Délais d'attente H1 17 = 0,5 sec.

Fréquence marche forcée H1 18 = ~40 Hz

Sens marche forcée H1 19 = 2 : FWD (marche avant)

marche forcée

Borne	Description	Paramétrage
FWD	DIN avant - entrée digitale marche AV	marche avant/arrêt
REV	DIN arrière - entrée digitale marche AR	marche arrière/arrêt
X1	DIN1 - entrée digitale 1	marche forcée
PLC	24Vdc (PNP)	alimentation E/S (24Vdc)