

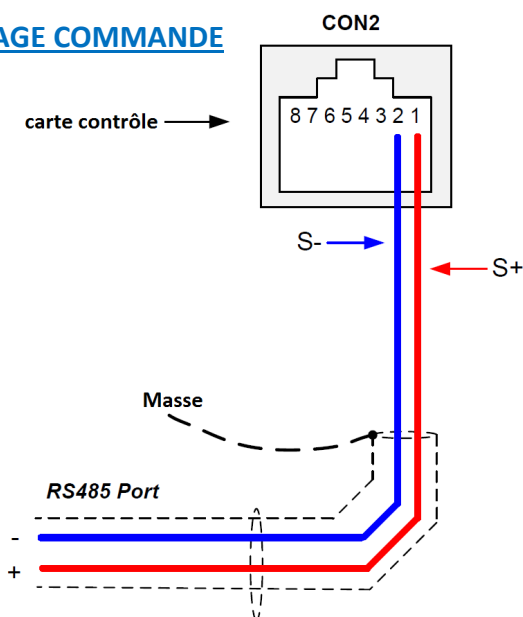


INSTALLATION

Référence E510-□□□	2P5	201	202	203	401	402	403	405	408	410	415	420	425
Tension (V)	230V 1~/3~				400V 3~								
Puissance moteur (kW)	0,4	0,75	1,5	2,2	0,75	1,5	2,2	4,0	5,5	7,5	11	15	18,5
Intensité nominale (A)	3,1	4,5	7,5	10,5	2,3	3,8	5,2	8,8	13	17,5	24	32	40
Calibre fusible gG / disjoncteur courbe C (A)	16	20	32		10		16	20	32		40	50	63
Dissipation thermique (W)	31	39	62	69	17	20	22	64	89	144	135	248	242
longueur max de câble moteur* (m)	30				30								

* - il est recommandé d'installer un câble moteur blindé pour respecter les règles de l'art CEM (raccordement du blindage côté variateur & moteur)
- au-delà de la distance max. préconisée, il est recommandé d'installer un filtre de sortie variateur

CABLAGE COMMANDE



Caractéristiques Communication par défaut

Adresse "1"
9600 Bits/sec
1 bit pour MARCHE
1 bit pour STOP
Pas de parité



CONSEIL SERMES :

Commencez par lire le registre 2526H qui correspond à la lecture du bus continu. Cette valeur bouge même lorsque le variateur est à l'arrêt, cela vous permettra de vous assurer facilement que la communication fonctionne.
Certains automates peuvent imposer un décalage d'adresse de moins 1 (2525H), à essayer si besoin.

Principaux Registres de commande

Commande : **2501H** (Hexadecimal)
Bit 0 : Marche avant
Bit 1 : Marche arrière
Bit 3 : Reset
Bit 2 à Bit 15 : cf manuel

Consigne de vitesse : **2502H** (Hexadecimal) [100/1Hz]

Principaux Registres de lecture

Etat variateur : **2520H** (Hexadecimal)
Bit 0 : état de marche (1 : RUN / 0 : STOP)
Bit 1 : sens de rotation (1 : REV / 0 : FWD)
Bit 2 : état drive (1 : Prêt / 0 : Pas prêt)
Bit 3 à Bit 5 : cf manuel

Fréquence de sortie : **2524H** (Hexadecimal) [100/1Hz]

PARAMETRAGE

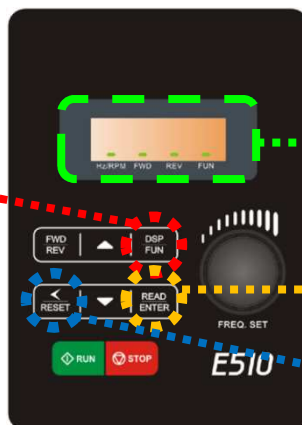
Paramètres	Réglages proposés
Mode de commande	00-02 2 Communication
Source de la consigne	00-05 5 Communication
Fréquence MAXI	00-12 ~50 Hz MAXI
Fréquence MINI	00-13 ~25 Hz MINI
Temps d'accélération	00-14 3 sec Pompe / compresseur / application dynamique 30 sec ventilateur
Temps de décélération	00-15 3 sec Pompe / compresseur / application dynamique 30 sec ventilateur
Intensité nominale moteur	02-01 In moteur In plaqué moteur
Fonction sortie relais 1 (R1A/R1B/R1C)	03-11 1 Retour défaut
Fonction sortie relais 2 (R2A/R2B)	03-12 0 Retour marche (NO)
Réarmement après micro-coupures	07-00 0 Désactivé (applications process avec sécu. machine) 1 Autorisé (applications fluides)
Démarrage direct après la mise sous tension	07-04 0 OUI (applications fluides) 1 NON (applications process avec sécu. machine)
Mode d'arrêt	07-09 0 Rampe contrôlée 1 Roue libre (ventilateur)

PRISE EN MAINS & PARAMETRES UTILES

MICRO Drive E510

MENU

- 00-__ Mode de commande & consignes de vitesse
- 01-__ Mode de contrôle U/f
- 02-__ Données moteur
- 03-__ E/S digitales
- 04-__ E/S analogiques
- 05-__ vitesses programmables
- 06-__ Séquenceur
- 07-__ Mode de redémarrage et d'arrêt
- 08-__ Protections moteur & variateur
- 09-__ Modbus-RTU
- 10-__ Régulateur PID
- 11-__ Configuration variateur
- 12-__ Configuration de l'affichage
- 13-__ Infos d'état & mot de passe



Configuration de l'affichage P12-00 =

La sélection choisie pourra être défilée avec ▲▼

- [0] valeur par défaut (fréquence & paramètres)
- [1] Courant de sortie
- [2] Tension de sortie
- [3] Tension bus CC
- [4] Température
- [5] Retour PID
- [6] Entrée analogique AVI (0-10V)
- [7] Entrée analogique ACI (4-20mA)

Exemple 12345

Rentrer / Valider

Déplacer le curseur de sélection



Retour aux paramètres usine

13-08 = 1250 (1150 si Erreur)

Inverser le sens de rotation moteur

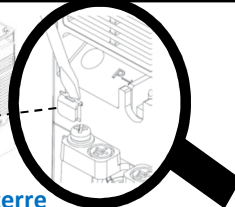
03-00 = 1 (DIN 1 = marche arrière/arrêt)

Déconnection filtre CEM

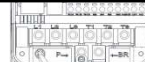
Desserrer la vis qui sert le cavalier



Retirer le cavalier de liaison du filtre à la terre



Resserrer la vis



sur un IP66, le cavalier à retirer se trouve sous la borne L1

Augmenter le couple

01-00 = 18 (Courbe U/F personnalisée)

01-04 = 20Hz (Fréquence intermédiaire 2)

01-05 = 60% (Ratio de tension à fréquence intermédiaire 2)

01-06 = 10Hz (Fréquence intermédiaire 1)

01-07 = 35% (Ratio de tension à fréquence intermédiaire 2)

01-08 = 6Hz (Fréquence minimale)

01-09 = 25% (Ratio de tension à fréquence minimale)

Couple quadratique (diminue la consommation électrique des ventilateurs, pompes centrifuges, agitateurs...)

01-00 = 4 ou 5 (Courbes U/F quadratiques)

01-01 = 230/400V (Tension nominale moteur)

08-11 = 1 (Protection thermique quadratique)

08-12 = 1 (Protection thermique quadratique)

Diminuer les bruits de sifflement moteur

11-01 = ~ KHz (augmenter la valeur jusqu'à obtenir un bruit moteur convenable)

Mot de passe

13-07 = 00000 (choisir un mot de passe entre 00000 - 65535)

Sonde de température moteur : PTO (contact à ouverture)

03-02 = 15 (défaut roue libre sur DIN3)

03-09 = 00100 (DIN3 en logique NF)



Borne	Description	Paramétrage
24V	24Vdc	alimentation E/S (24Vdc)
S1	DIN1 - entrée digitale 1	marche avant/arrêt
S2	DIN2 - entrée digitale 2	marche arrière/arrêt
S3	DIN3 - entrée digitale 3	arrêt roue libre

Sonde de température moteur : PTC

03-02 = 15 (défaut roue libre sur DIN3)

03-09 = 00100 (DIN3 en logique NF)

U_{PTC} = 5,28V
R_{PTC} ≤ 1,77kΩ



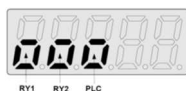
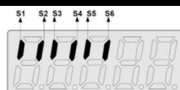
Borne	Description	Paramétrage
COM	commun entrées digitales	
24V	24Vdc	alimentation E/S (24Vdc)
S1	DIN1 - entrée digitale 1	marche avant/arrêt
S2	DIN2 - entrée digitale 2	marche arrière/arrêt
S3	DIN3 - entrée digitale 3	arrêt roue libre

Affichage historique des défauts

13-02 = ~ (3 derniers)

Affichage E/S

12-05 =



SERMES Motorisation

14 rue des frères Eberts

67100 STRASBOURG

Tél : +33 (0)3 88 40 72 00

moteurs@sermes.fr